YIKA TRANSMISSION MACHINE

宜嘉 • 全球动力专家

PN/WPN 行星减速机

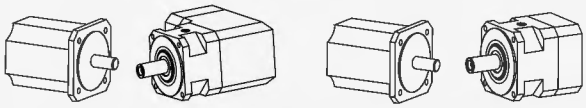
PLANETARY GEAR MOTOR

精密 • 精準 • 經濟

www.cnyika.com

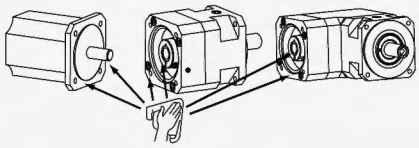
Mounting instruction
精密行星減速機裝配指南

Step 1. 步驟 1



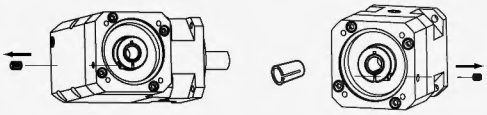
right motor? / right gear? 電機是否正確? / 減速機是否正確?

Step 2. 步驟 2



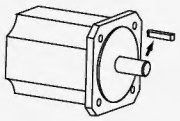
rectify any damages / clean grease free
確認電機和減速機是否完好 / 將電機軸和減速機的連接部分清潔幹净

Step 3. 步驟 3



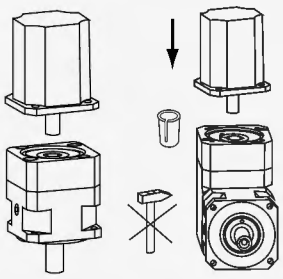
open clamping screw, $d_{Motor} < d_{Hohlwelle}$: use bushing / motor mounting preferred in vertical position / fit the motor in the gear
旋開夾緊螺絲，最好在竪直方向上將適配電機軸套安裝于減速機輸入端内，同樣地將電機與減速機裝配完畢

Step 4. 步驟 4



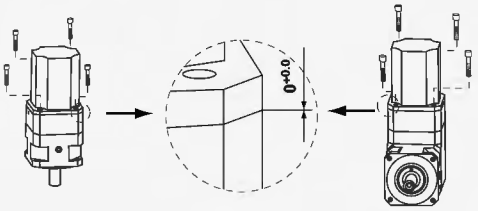
if the motor has a keyway remove it 移走電機軸鍵

Step 5. 步驟 5



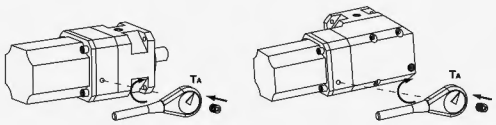
open clamping screw / use bushing / motor mounting preferred in vertical position / fit the motor in the gear
旋開夾緊螺絲，如果電機軸徑小于輸入孔直徑，使用配的軸套，然後請在竪直方向上將適配的電機與減速樵裝配完畢

Step 6. 步骤 6



screws tighten crosswise /
motor flange adjacent on gear flange
對角旋緊定位螺栓，將電機法蘭與減速機法蘭連接好

Step 7. 步驟 7



tighten clamping ring with T_A ,tighten cover screw /
使用T_A（扭力扳手）將夾緊環旋緊 旋緊密封螺絲

Notice: You must link the located bolt firmly and then screw up the screw!
注意：一定要先連好定位螺栓再旋緊緊力螺絲！

size 型號	60/70		90		115		142		190		
stages 級數	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	
motor shaft Φ軸徑	14		19		24		35		48	35	48
T_A [Nm]	4.5		9.5		16.5		40		75	40	75
SW [mm]	3		4		5		6		8	6	8

Base concepts of precision planetary gear boxes 與選型有關的基本概念

額定輸出扭矩 T_N[Nm]	T_N[Nm]指減速機長時間（連續工作制）可以加載的力矩（無磨損），條件應滿足負載均勻，安全系數S=1，PL160/PS142以下機型，理論壽命爲20000小時：PS190以上機型理論壽命爲10000小時：T_N值遵守ISO DP 6336齒輪標準與ISO 281軸承標準。
加速扭矩[Nm]	指工作周期每小時少于1000次時允許短時間加載到輸出端的最大力矩。工作周期每小時大于1000次時，須考慮衝擊因素。T_{2B}是周期工作制選型時的一個最大值，實際使用中的加速力矩(T_{2b})必須小于T_{2B}，否則會縮短減速機的壽命。
緊急制動扭矩 [Nm]	指減速機輸出端所能加載的最大力矩，這個力矩可在減速機壽命期內加載1000次．絕對不能超過1000次。（備注：PL160/PS142以下機型爲T_{2HOT}=2・T_{2B}； PS190以上機型爲T_{2HOT}=1.5・T_{2B}）
空載扭矩 T_{012}[Nm]	指加載到減速機上的以克服減速機內摩擦力的力矩。
最大扭矩 T_{2max}[Nm]	指減速機在靜態條件或頻繁啓動條件下所能承受的輸出扭矩，通常指峰值負載或啓動負載。
實際所需扭矩 T_2[Nm]	所需扭矩取决于應用場合的實際工况，擬選減速機的額定扭矩T_N必須大于這個扭矩。
計算用扭矩 T_{c2}[Nm]	會在選擇減速機時被用到，可以由實際所需轉矩T_2和系數f_s，按以下公式得出 $T_{c2}=T_2*f_s \leqslant T_N$
側傾扭矩 [Nm]	指軸向力和徑向力作用于輸出端軸承上徑向受力點的力矩。其計算公式爲： $M_{2kmax}=[F_a*y_2+F_r*(X_2+Z_2)]/1000$
軸向力 F_a[N]	是指平行于軸心的一個力，它平行于輸出軸，它的作用點與輸出軸端有一定的軸向偏差(Y_2)時，會形成一個額外的彎撓力矩。軸向力超過樣本所示的額定值時，須用聯軸節來抵消這種彎撓力。
徑向力 F_r[N]	指垂直作用于軸向力的一個力，它的作用點與軸端有一定的軸向距離(X_2)，這個點成一個杠杆點，橫向力形成一個彎撓力矩。
軸伸徑向載荷、軸向載荷	選擇減速機的附加依據是輸出軸伸出端上的徑向載荷和軸向載荷。軸的强度和軸承的承載能力决定了許用軸伸的徑向載荷。產品樣本中給出的最大允許值是指在最不利的方向作用在軸伸出端中點（即1/2L處）的力。當作用力不在中點時，越接近軸肩，允許的徑向載荷就越大；相反，作用點離軸肩越遠，允許的徑向載荷就越小。
安全系數s	安全系數等于減速機的額定輸入功率與電機功率的比值。
使用系數f1	使用系數表現減速機的應用特性，它考慮到減速機的負載類型和每日工作時間。
扭轉剛度C_{t21} [Nm/Arcmin]	由加載力矩和所產生的扭轉角之間的比率來定義。$C_{t21}=\triangle T/\triangle \varphi$它說明需要用多大的力矩才能把輸出軸轉動一弧分。扭轉剛度是從遲滯曲綫得出的。在曲綫圖上衹需要關注T_{2B}的50%到100%這個範圍，在這個範圍内，曲綫可看成是一條直綫。
安裝力矩 [Nm]	減速機的組裝以及電機與減速機的連接安裝（輸入軸采用彈性聯軸器要求），都是有力矩要求。建議使用力矩扳手來完成安裝步驟。
Special Notice 特別注意	You can only refer to the input terminal dimension given in this book ,special dimension is depend on the shaft extension terminal of chosen motor， practical object's dimension will be difference with these in book,the practical is depend on the finished product, the output terminal dimension is according to these given in this book if not sign. The weight of reduce motor given in this book is approximation ,the practical is depend on the finished product. 本書給出的所有減速機輸入端尺寸僅供參考，具體尺寸由適配電機的軸伸端尺寸决定，因此實物外形尺寸與本手册有所差异，應以訂購貨品的標準圖紙爲準，在沒有特殊指定狀態下減速機的輸出端尺寸以本書爲準。 本書給出的所有減速機重量爲近似值，實際重量以實物爲準。書中錯誤之處敬請諒解。

Notice for ordering　行星減速器選型

選配行星減速機應遵循適用性與經濟性相結合的原則，就是說行星減速機的各項技術指標，既能滿足設備的要求又能節約成本。“過”與“不及”都會帶來成本浪費。選型不當是減速機出現故障的主要原因，因此正確選用行星減速機非常重要。

選用減速機應考慮其結構類型、承載能力、減速比、輸出轉速、軸向力、徑向力、扭轉剛性、背隙等內在性能指標，也應充分考慮安裝形式、工況條件、工作環境等外部因素。爲方便起見，請參考以下步驟，實現準確快速選型。

Step1: 減速機規格的確定。

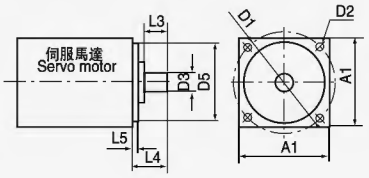
步驟	說明	代號	參數計算						
1	設備使用系數	f_1	Loading classification 負載類型	Running per hour 每小時啓動次數 Z	Using fs 使用系數fs Running per day(h) 每日運行時間（h）				
					h<4	4<h<8	8<h<12	12<h<16	16<h<24
			uniform 均勻負載	Z<10	0.85	0.95	1.00	1.20	1.60
				10<Z<30	0.90	1.10	1.15	1.40	1.80
				30<Z<100	1.00	1.20	1.30	1.60	2.00
			Medium shock 中等衝擊負載	Z<10	1.00	1.20	1.30	1.60	2.00
				10<Z<30	1.10	1.35	1.45	1.80	2.20
				30<Z<100	1.20	1.45	1.60	2.00	2.40
			Heavy shock 重衝擊負載	Z<10	1.20	1.45	1.60	2.00	2.40
				10<Z<30	1.30	1.55	1.75	2.20	2.60
				30<Z<100	1.40	1.65	1.90	2.40	2.80
2	扭矩的確定	T_n	Tn>Tc2　所選減速機的額定扭矩Tn必須大于計算扭矩Tc2。　Tc2=Tr2 x fs　(Tc2－計算扭矩　Tr2－實際所需扭矩　fs－使用系數)						
3	額定輸入轉速	n_1	$n_1 \leqslant 6000$ (160以下)　　$n_1 \leqslant 4000$ (160以上)						
4	確定減速比	i	$i=\frac{n_1}{n_2}$　　L1: 3~10、L2: 9~64、L3: 60~512						
5	減速機效率	η	L1≥96%、L2≥94%、L3≥91%						
6	以被驅動設備所需的扭矩或功率，計算減速機的輸入功率	P_1	$P_1=\frac{T_2 \times n_1}{9550 \times i \times \eta}$　　或　　$P_1=P_2 \div \eta$						
7	根據計算傳動力表確定減速機的規格	T_{2N}、P_{1N}	$T_{2N} \geqslant T_2 \times f_1 \times f_2$　　$P_{1N} \geqslant P_1 \times f_1 \times f_2$						
8	輸出軸徑向力、軸向力校核	F_r、F_a	查《產品手册》性能表，對比應小于減速機最大徑向力、軸向力。頻繁起動-停止運轉工況應選擇加强型						
9	確認使用環境		防護等級、工作溫度、化學環境等						
10	根據空間確認安裝方式		同軸安裝、90°直交安裝						
11	確認減速機型號		根據安裝方法、輸入、輸出方式等確定具體系列、型號、規格及附件						

說明：n_2、P_2爲被驅動設備的轉速和功率；P_1、T_2爲被驅動設備所需的功率和扭矩；P_{1N}、T_{2N}爲實際減速機所需功率和扭矩。

Step2: 確定電機。電機生產廠商、規格型號、性能指標及外形尺寸確定

馬達型號 Motor Model: MITSUBISHI HC-DFS53

輸出功率	Output	0.5	kw
額定力矩	Rated Torque	1.59	NM
最大力矩	Max.Torque	4.77	NM
額定轉速	Rated Speed	3000	RPM
最大轉速	Max.Speed	6000	RPM
轉動慣量	Inertia	6.6	kg/cm²
軸徑	Shaft Dia	Φ19	mm
外徑	Diameter	□80	mm
凸緣		Φ70	mm
中心距		Φ90	



Notice for ordering 訂貨須知

Motor's type & measurement:
配用電機品牌及端面尺寸:

Planetary gearbox's type:
行星減速機系列及規格型號:

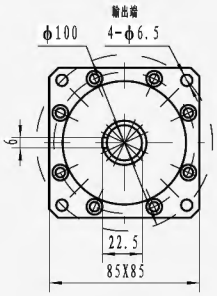
Torque:
扭　矩:

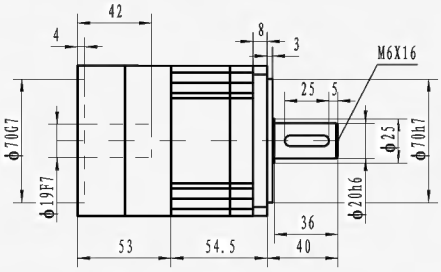
Ratio:　　Backlash:
減速比:　　背隙等級:

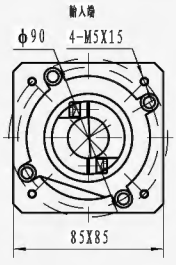
Mounting position&others requir:
外形及安裝方式方面特殊要求:

Step3: 確認所訂行星減速機規格型號及工廠給出的CAD或PDF圖紙，正確書寫型號

例如：PS90L1-3-P2-S2 / MITSUBISHI HC-DFS53，向工廠訂購。

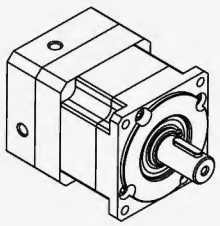






配用電機型號：駿下750W

所配電機尺寸：ϕ19X35/ϕ70X3/4-ϕ5.5-ϕ90

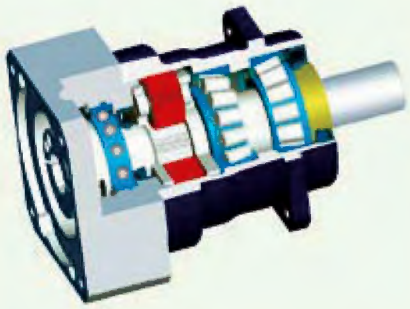


產品交貨規格書:

1. 減速比：3:1
2. 額定輸出扭矩：500NM
3. 最大輸出扭矩：100NM
4. 額定輸入轉速：3500r/min
5. 最大輸入轉速：6000r/min
6. 回程間隙：≤10arcmin
7. 噪音：≤60dB
8. 優惠價格：

請確認	
客户	
簽名	
日期	

標記	處數	分區	更改文件號	簽名	年.月.日	減速機型號	精密行星減速器
設計			標準化			PS90L1-3-P2-S2	YKA 宜昌·全球动力专家
審核						階段標記　重量　比例 1:1	Tel：021-56388489 021-56389436
工藝			批準			共　張　第　張	Fax：021-56388146



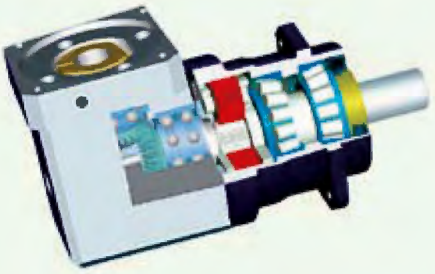
PN series

Precision Planetary Gear Boxes

Rotio/減速比	i=3:1~100:1
Backlash/回程間隙	< 2 arcmin
Output torque/轉矩	~ 3,500N.m
Frame size/機型號	PN 070/060~240

ordering code 訂貨代碼/型號標注説明

PN	90	L2	–	32	–	P2	–	S2	–	MOTOR
MODEL 系列代號	SIZE 規格 070/060 090/075 115/110 142/140 190/180 210/220 240	STAGE 段數/級數 L1：1段/級 L2：2段/級 L3：3段/級 L4：4段/級 ……		Ratio i 減速比 i： L1： 3、4、5、6、8、10 L2： 9、12、15、16、18、20、24、25、30、32、36、40、48、64 L3： 60、64、72、80、90、100、120、144、150、160、180、200、240、256、288、320、384、512、600、800		P0：超精密 P1：精密 P2：標準		Output 輸出安裝型式 S1：shaft 光軸 S2：shaft with key 單鍵軸 S3：splined shaft 花鍵軸 K1：Hollow shaft 光孔 （外配脹緊套） K2：Hollow with key 單鍵孔 K3：SWpline hollow 花鍵孔 T：Special require 用户特殊要求 Standard connection if no mark 不標注爲標準S2型單鍵實軸法蘭連接		Input 電機品牌型號 請告知選用電機品牌、規格型號或者電機輸出端尺寸



WPN series

Precision Planetary Gear Boxes

Rotio/減速比	i=3:1~100:1
Backlash/回程間隙	< 4 arcmin
Output torque/轉矩	~ 3,500N.m
Frame size/機型號	WPN 070/060~240

ordering code 訂貨代碼/型號標注説明

WPN	90	L3	–	64	–	P2	–	S2	–	MOTOR
MODEL 系列代號	SIZE 規格 070/060 090/075 115/110 142/140 190/180 210/220 240	STAGE 段數/級數 L1：1段/級 L2：2段/級 L3：3段/級 L4：4段/級 ……		Ratio i 減速比 i： L1： 3、4、5、6、8、10 L2： 9、12、15、16、18、20、24、25、30、32、36、40、48、64 L3： 60、64、72、80、90、100、120、144、150、160、180、200、240、256、288、320、384、512、600、800		P0：超精密 P1：精密 P2：標準		Output 輸出安裝型式 S1：shaft 光軸 S2：shaft with key 單鍵軸 S3：splined shaft 花鍵軸 K1：Hollow shaft 光孔 （外配脹緊套） K2：Hollow with key 單鍵孔 K3：SWpline hollow 花鍵孔 T：Special require 用户特殊要求 Standard connection if no mark 不標注爲標準S2型單鍵實軸法蘭連接		Input 電機品牌型號 請告知選用電機品牌、規格型號或者電機輸出端尺寸

PN precision planetary gear boxes technical data
PN 系列精密行星減速機性能參數

Data 性能參數		Type Stage 型號 段數		PN70	PN90	PN115	PN142	PN180	PN210	PN240
Nominal output Torque T_{2N} 額定輸出扭矩	Nm	L_1	3:1	45	100	230	450	1,000	1,200	1,800
			4:1	60	140	300	600	1,300	2,100	3,500
			5:1	65	140	260	750	1,600	2,400	3,000
			8:1	40	80	150	450	1,000	1,200	2,000
			10:1	27	60	125	305	630	1,000	1,800
		L_2	12:1	68	120	250	780	1,500	2,100	3,500
			15:1	68	120	250	780	1,500	2,400	3,000
			16:1	77	150	300	1,000	1,800	2,100	3,500
			20:1	77	150	300	1,000	1,800	2,400	3,500
			25:1	65	140	260	900	1,800	2,400	3,000
			32:1	77	150	300	1,000	1,800	2,100	3,500
			40:1	65	140	260	900	1,800	2,400	3,000
			64:1	40	80	150	450	1,000	1,200	2,000
Max output Torque 最大輸出扭矩				1.6–times of T_{2N} /1.6倍額定輸出扭矩						
Emergecy stop 急停輸出扭矩				2–times of T_{2N} / 2倍額定輸出扭矩						
Frmax.for 20.000h 最大徑向力(1)	N			1,377	2,985	6,100	8,460	13,050	21,000	30,000
Famax.for 20.000h 最大軸向力(1)	N			630	1,300	2,400	4,000	6,200	15,000	25,000
Torsional rigidity 抗扭剛性	Nm/arcmin	L_1		6	9	20	44	130	240	300
		L_2		7	10	22	46	140	300	350
Max.input speed 最大輸入速度	min^{-1}			6,000	6,000	4,500	4,500	4,500	4,000	4,000
Advised input speed 額定輸入速度	$min^{-1} \leqslant$			4,000	4,000	3,500	3,000	2,500	2,500	2,000
Backlash 回程間隙 P_0	arcmin	L_1		<2	<2	<2	<2	<2	<2	<2
		L_2		<4	<4	<4	<4	<4	<4	<4
Backlash 回程間隙 P_1	arcmin	L_1		<5	<5	<5	<5	<5	<5	<5
		L_2		<7	<7	<7	<7	<7	<7	<7
Backlash 回程間隙 P_2	arcmin	L_1		<7	<7	<7	<7	<7	<7	<7
		L_2		<9	<9	<9	<9	<9	<9	<9
Noise 噪音	dB(A)			<60	<62	<65	<68	<72	<75	<75
Weight 重量 (2)	kg	L_1		1.9	3.3	7.0	16	31	54	71
		L_2		2.4	4.2	9.0	21	47	69	88
Moment of inertia 轉動慣量 (3)	$kgcm^2$	L_1	3:1	0.40	1.01	3.14	16.77	63.57	139.0	260.2
			4:1	0.32	0.78	2.40	12.16	43.79	94.3	198.2
			5:1	0.28	0.68	2.16	10.31	36.90	76.9	163.0
			8:1	0.25	0.59	1.93	8.73	30.18	62.0	85.2
			10:1	0.25	0.57	1.90	8.35	26.67	53.1	70.8
		L_2	12:1	0.40	1.02	3.12	16.72	26.50	47.6	66.8
			15:1	0.38	0.95	2.95	15.19	26.45	30.5	49.3
			16:1	0.35	0.89	2.74	14.52	26.41	34.7	39.2
			20:1	0.33	0.82	2.57	13.05	24.66	31.5	34.6
			25:1	0.30	0.76	2.38	11.89	24.37	30.9	30.2
			32:1	0.32	0.77	2.41	11.94	23.50	28.0	26.5
			40:1	0.29	0.70	2.23	10.79	33.23	29.7	28.2
			64:1	0.26	0.63	2.03	9.39	22.13	28.2	27.8

(1)Means:Allowing radial force and axial force that function in output central place when output speed is 100 rpm.
(2)The weight of reducer in this book is approximation,the practical is depend on the finished product.
(3)The moment of inertia relates to the ratio、frame、input shaft and to standard motor shaft 、etc.

(1)表示:在輸出轉速100rpm時,作用于輸出中心位置之容許徑向力和軸向力。
(2)減速機重量會因選配電機和機體材質變化而有所變化，實際重量以實物爲準。
(3)轉動慣量與減速比、減速機內部結構、輸入軸徑等傳動系統有關，直角傳動慣量有變化。

WPN precision planetary gear boxes technical data
WPN 系列精密行星減速機性能參數

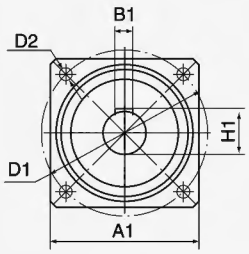
Data 性能參數 \ Type Stage 型號 段數				WPN70	WPN90	WPN115	WPN142	WPN180	WPN210	WPN240
Nominal output Torque T_{2N} 額定輸出扭矩	Nm	L_1	3:1	45	100	230	450	1,000	1,200	1,800
			4:1	60	140	300	600	1,300	2,100	3,500
			5:1	65	140	260	750	1,600	2,400	3,000
			8:1	40	80	150	450	1,000	1,200	2,000
			10:1	27	60	125	305	630	1,000	1,800
		L_2	12:1	68	120	250	780	1,500	2,100	3,500
			15:1	68	120	250	780	1,500	2,400	3,000
			16:1	77	150	300	1,000	1,800	2,100	3,500
			20:1	77	150	300	1,000	1,800	2,400	3,500
			25:1	65	140	260	900	1,800	2,400	3,000
			32:1	77	150	300	1,000	1,800	2,100	3,500
			40:1	65	140	260	900	1,800	2,400	3,000
			64:1	40	80	150	450	1,000	1,200	2,000
Max output Torque 最大輸出扭矩				1.6–times of T_{2N} /1.6倍額定輸出扭矩						
Emergecy stop 急停輸出扭矩				2–times of T_{2N} / 2倍額定輸出扭矩						
Frmax.for 20.000h 最大徑向力(1)	N			3,200	5,500	6,000	12,500	20,000	21,000	30,000
Famax.for 20.000h 最大軸向力(1)	N			4,400	6,400	8,000	15,000	21,000	25,000	31,000
Torsional rigidity 抗扭剛性	Nm/arcmin	L_1		6	9	20	44	130	240	300
	Nm/arcmin	L_2		7	10	22	46	140	300	350
Max.input speed 最大輸入速度	min^{-1}			6,000	6,000	4,500	4,500	4,500	4,000	4,000
Advised input speed 額定輸入速度	min^{-1} ≤			4,000	4,000	3,500	3,000	2,500	2,500	2,000
Backlash 回程間隙 P_0	arcmin	L_1		<4	<4	<4	<4	<4	<4	<4
		L_2		<6	<6	<6	<6	<6	<6	<6
P_1	arcmin	L_1		<7	<7	<7	<7	<7	<7	<7
		L_2		<9	<9	<9	<9	<9	<9	<9
P_2	arcmin	L_1		<9	<9	<9	<9	<9	<9	<9
		L_2		<11	<11	<11	<11	<11	<11	<11
Noise 噪音	dB(A)			<68	<70	<72	<75	<78	<80	<82
Weight 重量 (2)	kg	L_1		3.0	5.0	11	18	41	70	85
		L_2		3.9	5.3	14	24	50	80	99
Moment of inertia 轉動慣量 (3)	$kgcm^2$	L_1	3:1	0.71	1.521	5.956	28.7	186	197	220.5
			4:1	0.654	1.331	5.924	27.6	183	195.5	218.5
			5:1	0.6	1.168	5.441	26.6	178	194.5	214.5
			8:1	0.532	1.004	4.989	25.8	173	191.5	197.7
			10:1	0.516	0.966	4.883	18	90.4	102.5	107.2
		L_2	12:1	0.697	0.705	1.519	6.218	89.8	101.3	105.1
			15:1	0.655	0.666	1.443	6.136	88.3	99.9	103.8
			16:1	0.639	0.642	1.366	6.082	87.2	99.4	102.1
			20:1	0.591	0.593	1.190	6.016	85.1	98.9	101.5
			25:1	0.590	0.591	1.186	5.5	29.6	97.2	99.4
			32:1	0.528	0.529	1.013	5.028	27.8	95.3	98.0
			40:1	0.528	0.528	1.011	5.012	27.5	94.8	97.0
			64:1	0.528	0.528	1.01	5.004	20.6	92.9	95.8

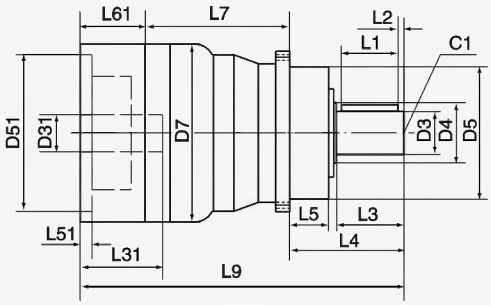
(1)Means:Allowing radial force and axial force that function in output central place when output speed is 100 rpm.
(2)The weight of reducer in this book is approximation,the practical is depend on the finished product.
(3)The moment of inertia relates to the ratio、frame、input shaft and to standard motor shaft 、etc.

(1)表示:在輸出轉速100rpm時,作用于輸出中心位置之容許徑向力和軸向力。
(2)減速機重量會因選配電機和機體材質變化而有所變化，實際重量以實物爲準。

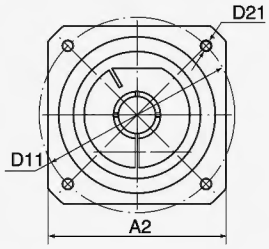
PN gear boxes possible motor mounting dimensions
PN 電機輸入型式減速機外形安裝尺寸

output 輸出

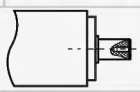
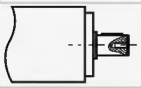
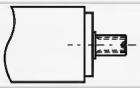
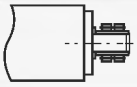
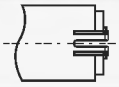
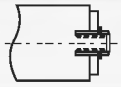




input 輸入



Other shaft 用户可選擇的輸出類型

output shaft 軸	S_1	shaft 光軸	S_2	shaft with key 單鍵軸	S_3	splined shaft 花鍵軸	S_t	special shaft 特殊軸
							According to customers 用户要求制作	
output hollow 孔 軸	k_1	hollow 光内孔(外配膨緊套)	k_2	hollow with key 單鍵内孔	k_3	splined hollow 花鍵内孔	k_t	special hollow 特殊孔
							According to customers 用户要求制作	

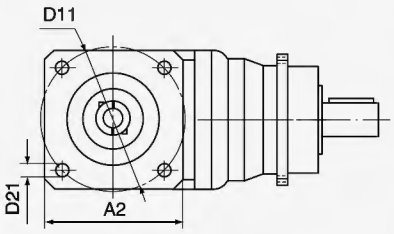
Size/尺寸 \ Type Stage 型號 段數			PN70		PN90		PN115		PN142		PN180		PN210		PN240	
			1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2
output/輸出端尺寸	A1		70		80		110		142		180		220		240	
	B1		5		6		10		12		16		20		22	
	C1		M5X12.5		M8X19		M12X28		M16X36		M20X42		M20X42		M20X42	
	H1		18		24.5		35		43		59		79.5		90	
	D1	Φ	68-75		85		120		165		215		250		290	
	D2	4×	5.5		6.8		9		11		13		17		17	
	D3	h7	16		22		32		40		55		75		85	
	D4		35		40		45		70		80		115		125	
	D5	h7	60		70		90		130		160		180		200	
	D7		70		90		115		146		207		215		245	
	L1		25		30		50		70		70		90		125	
	L2		2		2		4		5		6		7		3	
	L3		30		38.5		61		85		85		108.5		130	
	L4		48		56		88		112		112		143		170	
	L5		18.5		18		28		27		27		30		37	
	L7 (2)		54.5	65.5	86.5	93.5	89.5	100.5	110	125.5	150	157.5	163.5	178.5	211	240.5
	L9 (2)		122	159	159.5	207.5	197	236	244.5	298	291	340	364.5	415	443	467.5
input(1)/輸入端尺寸(1)	A2	According to motor 根据电机尺寸制做	motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D11		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D21		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D31		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D51		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L31		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L51		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L61		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	

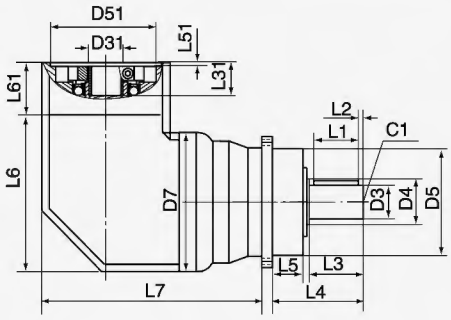
(1)dimensions refer to the mounted motor-type ,the size can be changed
(2)dimensions refer to the frame of the boxes,the size can be changed

(1)這些參數都與所配電機的型號有關,這些尺寸可以有變化
(2)這些參數與減速機内部結構有關,這些尺寸可以有變化

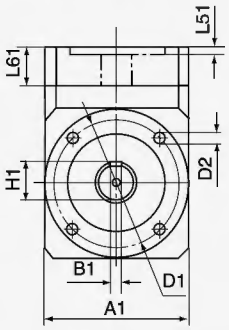
WPN motor mounting dimensions
WPN 電機輸入型式外形安裝尺寸

input 輸入

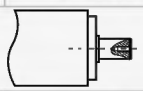
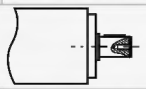
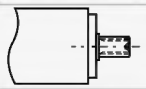
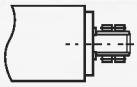
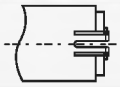
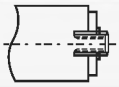




output 輸出



Other shaft 用户可選擇的輸出類型

output shaft 實軸	S1	shaft 光軸	S2	shaft with key 單鍵軸	S3	splined shaft 花鍵軸	St	special shaft 特殊軸
							According to customers 用户要求制作	
output hollow 孔軸	k1	hollow 光内孔(外配脹緊套)	k2	hollow with key 單鍵内孔	k3	splined hollow 花鍵内孔	kt	special hollow 特殊孔
							According to customers 用户要求制作	

Size/尺寸 \ Type Stage 型號 段數			WPN70		WPN90		WPN115		WPN142		WPN180		WPN210		WPN240	
			1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2
output/輸出端尺寸	A1		70		80		110		142		180		220		240	
	B1		5		6		10		12		16		20		22	
	C1		M5X12.5		M8X19		M12X28		M16X36		M20X42		M20X42		M20X42	
	H1		18		24.5		35		43		59		79.5		90	
	D1	Φ	68-75		85		120		165		215		250		290	
	D2	4×	5.5		6.8		9		11		13		17		17	
	D3	h7	16		22		32		40		55		75		85	
	D4		35		40		45		70		80		115		125	
	D5	h7	60		70		90		130		160		180		200	
	D7		70		90		115		146		207		215		245	
	L1		25		30		50		70		70		90		125	
	L2		2		2		4		5		6		7		3	
	L3		30		38.5		61		85		85		108.5		130	
	L4		48		56		88		112		112		143		170	
	L5		18.5		18		28		27		27		30		37	
	L6 (2)		92.5	70	135.5	107.5	172	148	233	185.5	274.5	232	315.5	294.5	355.5	310.5
	L7 (2)		101.5	120	163	166.5	181.5	207.5	226.5	258.5	285	322	346	383	443	467.5
input(1)/輸入端尺寸(1)	A2	According to motor 根据电机尺寸制做	motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D11		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D21		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D31		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	D51		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L31		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L51		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	
	L61		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机		motor根据电机	

(1)dimensions refer to the mounted motor-type ,the size can be changed
(2)dimensions refer to the frame of the boxes,the size can be changed

(1)這些參數都與所配電機的型號有關,這些尺寸可以有變化
(2)這些參數與減速機内部結構有關,這些尺寸可以有變化

TRANSMISSION MACHINE

上海宜嘉传动机械有限公司

SHANHAI IKA TRANSMISSION MACHINE CO.,LTD.

厂址：中国·上海市·嘉定区经济开发区

24H 咨询热线：13817759537

总机：021-56389463　56389436　56388489　　传真：021-56388146

网址：www.cnyika.com　　邮箱：cnyika@163.com

·版权所有，未经本公司书面授权许可，本手册之任何部分不得转载、翻印，违者必究。